

emaWD 2.6.0.0

---> TASKS / SIMULATION LOGIC

- 5158 functionality for "walk / move along" extended to tasks "clipping", "screwing together" and "bolt down manually / motion cycles"
- 3445 object task "move" - several objects can be provided for parameter "reference object"
- 5134 added two person handling for tasks "pick object(s)", "place object(s)" and "move object(s) to target"

---> USER INTERFACE

- 9771 emaAI feature module
- 7915 simplified helper parameter creation for several tasks
- 10346 simplified activation and deactivation of carry posture calculation after object picking
- 10334 added visualisation for CCP helper objects, fixes in marker visualisation and marker parameter handling

---> 3D-VIEW / GEOMETRY DATA HANDLING

- 9525 shuffle selection => usability improvement for selecting 3D references at same position as original objects in 3D view
- 6432 new geometric primitive "conveyor"
- 9919 OpenXR support for VR functionalities

---> REPORTING

- 9529 added time evaluation for trolley push/pull and manipulator tasks according to MTM-Logistics

---> BUGFIXES

- 9760 MTM-UAS fixed issue with bulkiness of objects
- 10350 fixed crash during jt-import
- 10402 fixed sensor event handling in robot-tasks "complex object DOF"
- 10391 fixed missing updates when switching from average time to t100-time in resultcockpit
- 7664 fixed user defined parameters for sensors
- 8167 / 9988 improved accuracy for handling sensor-events, improved performance for HRC-report
- 10411 parameterconverter messages handled internally
- 10420 fixed issues when dynamic objects are manipulated by other behaviors
- 10422 fixed rare issue with errors in large scenarios claiming unmatched root nodes
- 10415 fixed parameter compatibility when importing tasks from user defined task library
- 10439 fixed unsymmetric behavior in task "step in direction"
- 10404 fixed issues with human model during usd export
- 10438 fixed issue with zooming during navigation
- 10429 fixed issues with fbx import/export
- 10448 fixed wrong parameter naming
- 10392 fixed order of EAWS posture evaluation in special cases
- 10455 fixed issue with subgroups in TAKTIQ export
- 10450 fixed FBX export issue for digital human models
- 10419 fixed crash during HRC evaluation
- 10474 enabled loading of projects with large amounts of simulation data

- 10476 fixed error when calculating dynamic walk paths on floors with large z coordinates
- 10419 fixed crash during simulation
- 10490 fixed conversion of old "wait"-tasks
- 10450 fixed an issue with FBX-Export causing levitating parts during simulation
- 10493 fixed an issue causing crashing in VR
- 10496 fixed issue with invalid characters in object names
- 9642 fixed EAWS issue regarding hand over shoulder or over head and high-frequency arm postures
- 10500 fixed automatic walking for picking two objects with two hands simultaneously
- 10492 fixed issue with missing object overview report
- 10408 fixed crash during simulation with opened log
- 10499 fixed positioning of rack position config window
- 10424 fixed issue with combined parameter context menus
- 10349 / 10487 fixed issues and crashes during DXF-import

---> BETA

- 9407 preview for new imk UI-Skins

emaPD 2.6.0.0

- use of different transport equipment for full and/or empty containers at the operation is now possible
- calculation of logistics staff and logistics activities for transport equipment
- optimized staff assignment and staff workload in flow production system
- various bug fixes and stability improvements

emaWD 2.6.0.0

---> VERHALTEN / SIMULATIONSLOGIK

- 5158 Funktionalität „Mitlaufen“ auf die Verrichtungen „Clipsen“, „Verschrauben“ und „Manuell verschrauben / Bewegungszyklen“ erweitert
- 3445 Objektverrichtung „Bewegen“ – für den Parameter „Referenzobjekt“ können nun mehrere Objekte angegeben werden
- 5134 Handhabung durch zwei Personen für die Verrichtungen „Objekt(e) aufnehmen“, „Objekt(e) platzieren“ und „Objekt(e) zum Ziel bewegen“ hinzugefügt

---> BENUTZEROBERFLÄCHE

- 9771 emaAI-Funktionsmodul
- 7915 vereinfachte Erstellung von Hilfsparametern für verschiedene Verrichtungen
- 10346 vereinfachtes Aktivieren und Deaktivieren der Berechnung der Tragekörperhaltung nach dem Aufnehmen von Objekten
- 10334 Visualisierung für CCP-Hilfsobjekte hinzugefügt, Korrekturen bei der Markervisualisierung und der Verarbeitung von Markerparametern

---> 3D-ANSICHT / GEOMETRIEDATENVERARBEITUNG

- 9525 Auswahl durchwechseln (shuffle selection) => Verbesserung der Benutzerfreundlichkeit beim Auswählen von 3D-Referenzen an derselben Position wie die Originalobjekte in der 3D-Ansicht
- 6432 neues geometrisches Primitiv „Förderband“
- 9919 OpenXR-Unterstützung für VR-Funktionalitäten

---> BERICHTE

- 9529 Zeitbewertung für Wagen-Schieben und Manipulator-Verrichtungen nach MTM-Logistics hinzugefügt

---> FEHLERBEHEBUNGEN

- 9760 MTM-UAS: Problem mit der Sperrigkeit von Objekten behoben
- 10350 Absturz beim JT-Import behoben
- 10402 Verarbeitung von Sensorereignissen in der Roboterverrichtung „Komplexer Objekt-FHG“ behoben
- 10391 fehlende Aktualisierungen beim Wechsel von Durchschnittszeit zu t100-Zeit im Ergebniscockpit behoben
- 7664 benutzerdefinierte Parameter für Sensoren korrigiert
- 8167 / 9988 Genauigkeit bei der Verarbeitung von Sensorereignissen verbessert, Leistung des MRK-Berichts verbessert
- 10411 Meldungen des Parameterkonverters werden nun intern verarbeitet
- 10420 Probleme behoben, wenn dynamische Objekte von anderen Verhalten manipuliert werden
- 10422 seltenes Problem behoben, bei dem in großen Szenarien Fehler über nicht übereinstimmende Wurzelknoten gemeldet wurden
- 10415 Parameterkompatibilität beim Import von Verrichtungen aus der benutzerdefinierten Verrichtungsbibliothek korrigiert
- 10439 unsymmetrisches Verhalten in der Verrichtung „Schritt in Richtung“ behoben
- 10404 Probleme mit dem Menschmodell beim USD-Export behoben
- 10438 Problem beim Zoomen während der Navigation behoben
- 10429 Probleme beim FBX-Import/-Export behoben

- 10448 falsche Parameterbenennung korrigiert
- 10392 Reihenfolge der EAWS-Körperhaltungsbewertung in Sonderfällen korrigiert
- 10455 Problem mit Untergruppen im TAKTIQ-Export behoben
- 10450 Problem beim FBX-Export digitaler Menschmodelle behoben
- 10419 Absturz während der MRK-Auswertung behoben
- 10474 Laden von Projekten mit großen Mengen an Simulationsdaten ermöglicht
- 10476 Fehler bei der Berechnung dynamischer Laufpfade auf Böden mit großen Z-Koordinaten behoben
- 10419 Absturz während der Simulation behoben
- 10490 Konvertierung alter „Warten“-Verrichtungen korrigiert
- 10450 Problem beim FBX-Export behoben, das zu schwebenden Teilen während der Simulation führte
- 10493 Problem behoben, das zu Abstürzen in VR führte
- 10496 Problem mit ungültigen Zeichen in Objektnamen behoben
- 9642 EAWS-Problem bezüglich Hand über Schulter bzw. über Kopf und hochfrequenter Armhaltungen behoben
- 10500 automatisches Gehen beim gleichzeitigen Aufnehmen von zwei Objekten mit beiden Händen korrigiert
- 10492 Problem mit fehlendem Objektübersichtsbericht behoben
- 10408 Absturz während der Simulation bei geöffnetem Protokoll behoben
- 10499 Positionierung des Konfigurationsfensters für Regalpositionen korrigiert
- 10424 Problem mit Kontextmenüs kombinierter Parameter behoben
- 10349 / 10487 Probleme und Abstürze beim DXF-Import behoben

---> BETA

- 9407 Vorschau auf neue imk UI-Skins

emaPD 2.6.0.0

- Verwendung unterschiedlicher Voll- und/oder Leergut-Transportmittel am Arbeitsgang möglich
- Berechnung von Logistikmitarbeiter und Logistiktätigkeiten für Transportmittel
- Optimierung Mitarbeiterzuordnung und -auslastung im Fließproduktionssystem
- Verschiedene Bugfixes und Stabilitätsverbesserungen